

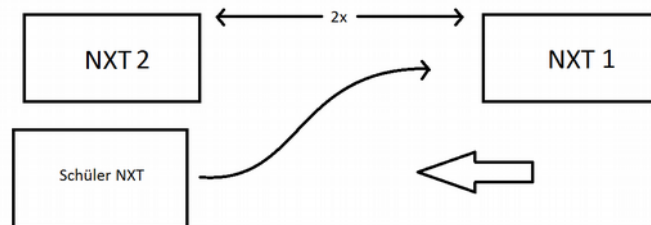
Teams: Ein Team besteht aus mindestens 2 und höchstens 4 Mitgliedern.

Ausstattung: Jedem Team steht ein Lego Mindstorms NXT- oder EV3-Kasten zur Verfügung.

Nun erwarten euren Roboter gleich zwei weitere Fahrprüfungen.

Zunächst soll er beweisen, dass er auch rückwärts einparken kann. Dazu muss er erst an NXT 1 vorbeifahren und dann rückwärts in die Parklücke zwischen NXT 1 und NXT 2 fahren. Die Parklücke ist etwa zwei mal so lang wie der NXT-Roboter.

Dabei darf er natürlich keinen der anderen Roboter berühren, da dies teure Kratzer und Beulen zur Folge hätte.



Einparken / Haltelinien

Nun soll der Roboter an einer Linie entlangfahren, die von drei Haltelinien gekreuzt wird. An jeder der Haltelinien soll euer Roboter 2 Sekunden lang anhalten und anschließend dem Weg weiter folgen.

Um die Haltelinie erkennen zu können benötigt ihr einen zweiten Lichtsensor, den ihr euch bei uns abholen könnt, sobald ihr mit dieser Aufgabe beginnt.

